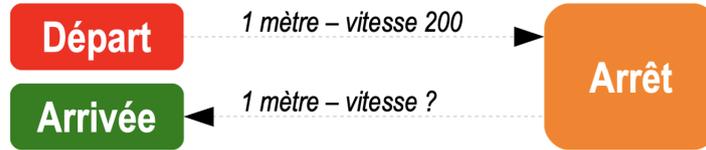




## Mettre au point et exécuter un programme

### Programme 1

Le robot mBot devra avancer sur une distance de 1 mètre à la vitesse 200, attendre 5 secondes, puis repartir en reculant pour revenir à son point de départ à une vitesse 2 fois moins rapide.



1. En reculant, le robot devra aller à la vitesse : \_\_\_\_\_ %.
2. Le temps de fonctionnement des moteurs pour que le robot avance de 1 mètre à la vitesse 200 est de : \_\_\_\_\_ s.
3. Le temps de fonctionnement des moteurs pour que le robot avance de 1 mètre à la vitesse 100 est de : \_\_\_\_\_ s.

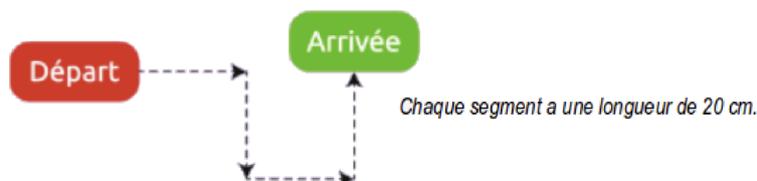
- Lancer le logiciel mBlock.
- Réaliser le programme demandé et sauvegarder-le sur votre clé USB : **deplacement4**
- Allumer le robot et connecter-le.
- Téléverser le programme dans le robot.
- Débrancher le robot et placer-le sur le sol.
- Exécuter le programme téléversé.
- Appeler le professeur pour valider votre programme.

Programme validé :

Nombre d'essais : \_\_\_

### Programme 2

Le robot mBot devra avancer sur une distance de 1 mètre à la vitesse 200, attendre 5 secondes, puis repartir en reculant pour revenir à son point de départ à une vitesse 2 fois moins rapide.



1. Le robot tourne \_\_\_\_\_ fois à gauche.
2. Le robot tourne \_\_\_\_\_ fois à droite.
3. L'angle de rotation du robot pour chaque changement de direction est de \_\_\_\_\_ °.
4. Le temps de fonctionnement des moteurs pour que le robot avance de 20 cm à la vitesse 100 est de : \_\_\_\_\_ s.

- Lancer le logiciel mBlock.
- Réaliser le programme demandé et sauvegarder-le sur votre clé USB : **deplacement5**
- Allumer le robot et connecter-le.
- Téléverser le programme dans le robot.
- Débrancher le robot et placer-le sur le sol.
- Exécuter le programme téléversé.
- Appeler le professeur pour valider votre programme.

Programme validé :

Nombre d'essais : \_\_\_